



**UNIVERSITE  
PARIS-SUD XI**

**Master 2 de Dynamique des Fluides et Energétique**

**Techniques Expérimentales Avancées en Mécanique des Fluides**

**2013-2014**

# Mesures ultrasonores dans les fluides et les milieux dispersés

Transparents disponibles sur:

<http://www.fast.u-psud.fr/~martin/enseignement.php>

**Jérôme MARTIN**

**CNRS, laboratoire FAST**

**Bat 502-91405 Orsay**

**Mél: [martin@fast.u-psud.fr](mailto:martin@fast.u-psud.fr)**

**Tél: 01 69 15 80 82**

# Mesures acoustiques :

## Méetrologie basée sur la propagation d'ondes élastiques

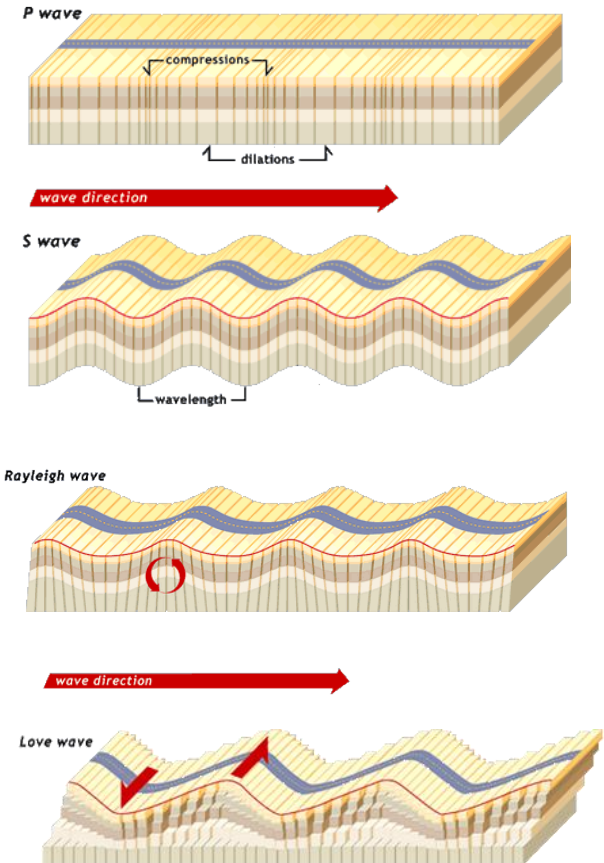
- Mesures des propriétés élastiques des matériaux
- Ondes sismiques: géologie, prospection pétrolière... (f =1-20 Hz)
- Sonars (f =1Hz -20 kHz)
- Ultrasons :  
(20MHz > f > 20 kHz, 100μm < λ <10cm)
  - « trajets acoustiques»→ niveaux, débitmètre
  - Mesures de défauts, échographie
  - Vélocimétrie (mesure d'effet Doppler)
  - Concentrations et caractérisation des milieux dispersés

# Propagation du son : 4 types d'ondes

Ondes de déformation élastique :

- Longitudinales (P, de compression)
- Transverses (T, de cisaillement)
- Ondes de surface (sur  $e \lesssim \lambda = c/f$ )
- Ondes de plaques (pour  $e \approx \lambda = c/f$ )

 [\(autres exemples d'ondes\)](#)



# Propagation du son en volume

(Approche tensorielle: [cours Marc François](#))

Ondes de déformation élastique :

$$c = \sqrt{\frac{K}{\rho}}$$

**K=module élastique (Pa);**  
 **$\rho$  =masse volumique (kg/m<sup>3</sup>)**

air: 300 m/s

solide: qlq km/s

Longitudinales (P, compression)

Transverses (T, de cisaillement)

$$c_l = \sqrt{\frac{(\lambda+2\mu)}{\rho}}$$

$$c_t = \sqrt{\frac{\mu}{\rho}}$$

Coeff de Lamé=f(module d'Young; coeff de Poisson)

$$\lambda = \frac{\nu E}{(1+\nu)(1-2\nu)}$$

$$\mu = \frac{E}{2(1+\nu)}$$

$$c_{ext} = \sqrt{\frac{E}{\rho}}$$

$\mu$ : module de torsion (Pa)

# Propagation, réflexion et réfraction :

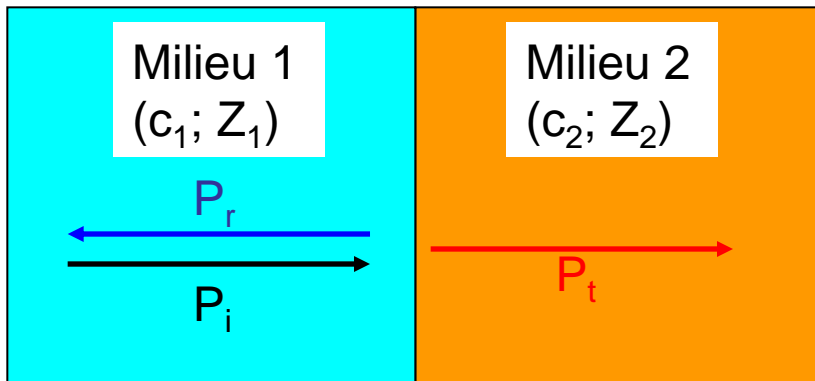
- Vitesse et impédance acoustiques

$$c = \sqrt{\frac{K}{\rho}} \quad Z = P/\dot{u} = \rho c$$

(où K=module élastique  
≠ module d'incompressibilité:

- Réflexion / transmission entre deux milieux

$$V \frac{\partial P}{\partial V} = \frac{E}{3(1-2\nu)} \quad )$$



**Amplitude de l'onde:**

$$t = \frac{P_t}{P_i} = \frac{2Z_2}{Z_1 + Z_2}$$

$$r = \frac{P_r}{P_i} = \frac{Z_1 - Z_2}{Z_1 + Z_2}$$

**Energie:**

$$T = \frac{4Z_1 Z_2}{(Z_1 + Z_2)^2} \quad R = \frac{(Z_1 - Z_2)^2}{(Z_1 + Z_2)^2}$$

Rq: pour angles  $\alpha_1$  et  $\alpha_2$  :

$$Z_1 \rightarrow Z_1 / \cos \alpha_1 \quad \text{et} \quad Z_2 \rightarrow Z_2 / \cos \alpha_2$$

(Réflexion et réfraction: [cas général](#))

# Propagation, réflexion et réfraction :

- Vitesse et impédance acoustiques

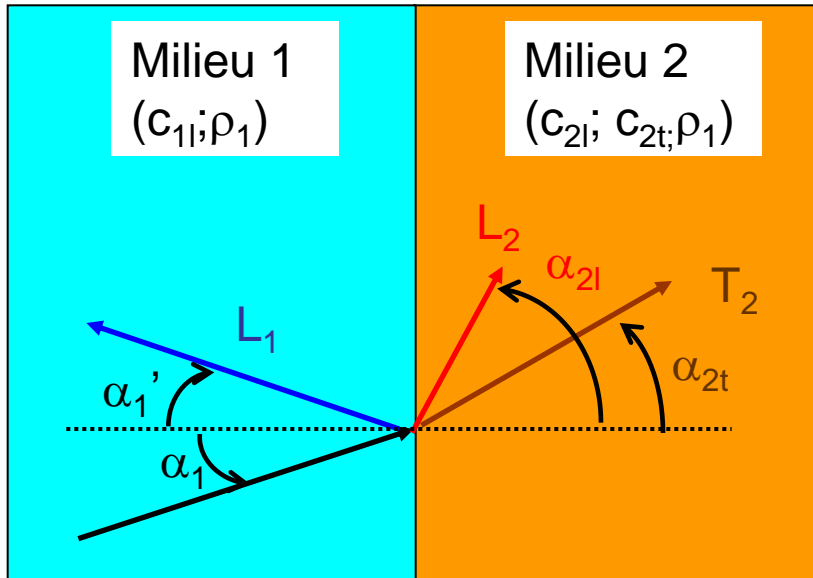
$$c = \sqrt{\frac{K}{\rho}} \quad Z = P/\dot{u} = \rho c$$

matériau	compression		cisaillement	
	C (m/s)	Z (Pa.s/m)	C (m/s)	Z (Pa.s/m)
Air	330	420		
Eau	1500	1,5 10 <sup>6</sup>		
Aluminium	6350	17 10 <sup>6</sup>	3100	8,4 10 <sup>6</sup>
Polystyrène	2350	2,1 10 <sup>6</sup>	1120	1 10 <sup>6</sup>
Polyéthylène	1950	1,9 10 <sup>6</sup>	540	0,5 10 <sup>6</sup>

**Remarque: Les propriétés élastiques dépendent de T !!**

# Réflexion et réfraction :

- Réflexion / réfraction entre deux milieux 



**Réflexion:**

$$\alpha_1' = \alpha_1$$

**Réfraction: loi de Snell-Descartes:**

$$\frac{\sin \alpha_1}{c_1} = \frac{\sin \alpha_{2l}}{c_{2l}} = \frac{\sin \alpha_{2t}}{c_{2t}}$$

**Incidences critiques:**

$$\sin \alpha_1^l = \frac{c_1}{c_{2l}} \quad \sin \alpha_1^t = \frac{c_1}{c_{2t}}$$

Rq: Réflexion et réfraction: [cas général](#))

pour angles  $\alpha_1$  et  $\alpha_2$  :

$Z_1 \rightarrow Z_1 / \cos \alpha_1$  et  $Z_2 \rightarrow Z_2 / \cos \alpha_2$

# Affaiblissements des ondes:

- **Absorption** = dégradation de l'énergie vibratoire en chaleur

$$\frac{P}{P_0} = e^{-\alpha_{att}d}$$

$$\alpha_{att} = -20 \log \frac{P}{P_0} / d \quad (\text{dB}/\text{m})$$

- **Diffusion** = dispersion de l'énergie par les hétérogénéités  $\approx \lambda$

Diffusion Rayleigh:  $ka < 1 \rightarrow \alpha_{att} \propto (f, a^3 f^2)$

$ka > 1 \rightarrow \alpha_{att} \propto (af^2)$

$ka \gg 1 \rightarrow \alpha_{att} \propto (f, f^2, 1/a)$

Rq: pour les hétérogénéités  $\gg \lambda \rightarrow$  réflexion/réfraction

- **Divergence du faisceau**

$$\sin \theta_{1/2} = k_{(dB)} \left( \frac{\lambda}{D} \right)$$

D: diamètre du transducteur

**Rq:** plus la longueur d'onde est faible, moins l'onde se propage loin!



## ... Mais aussi...

- **Non-linéarités**

EX: Angelo et al. , Phys. Rev Lett. **93**, 214301 (2004).

Excitation à  $f_1$  et  $f_2$  **➡** Mesure de la réponse à  $(f_1+f_2)$  et  $(f_1-f_2)$

(autre technique pour tester la « solidification »)

- **Ondes « actives »**

- cuves à ultrasons

- Confinement par ondes stationnaires

ex: lévitation acoustique 

mais aussi confinement de particules, de jets....

voir: Gröschl. , Acustica. **84**, 432 (1998).

# Transducteurs:

- **Contact/immersion**
- **À sabot**  
(transversales /longitudinales sous incidence oblique)
- **Multiéléments**  
(scan)



- **Faisceau**

« Near Zone »

$$N = \frac{D^2 - \lambda^2}{4\lambda}$$

Divergence du faisceau

$$\sin \theta_{1/2} = k_{(dB)} \left( \frac{\lambda}{D} \right)$$

D: diamètre du transducteur

# Mesures utilisant la propagation dans un fluide (mesure de durée de transit) :

- **Onde de compression :**  $c = \sqrt{\frac{K}{\rho}}$   
vitesse de propagation (m/s)  
air: 300 m/s      eau: 1500 m/s

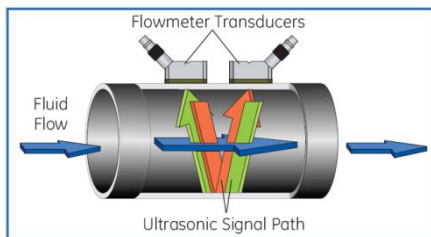
➤ Dans un fluide de vitesse  $V$ :

propagation à la vitesse  $c+V$  ou  $c-V$ :  $V = \frac{L}{2} \left( \frac{1}{t^+} - \frac{1}{t^-} \right)$

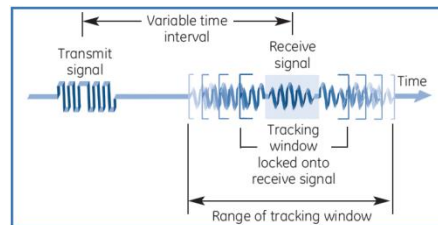
→ Anémomètres à ultrasons

Vitesses: 0-50 m/s+/-2%

→ débitmètres à ultrasons

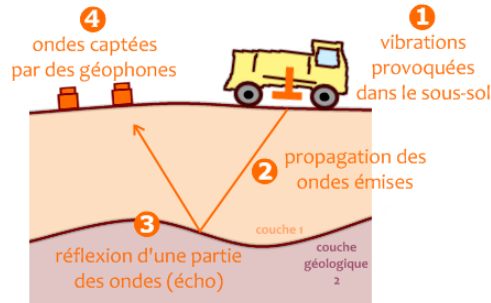


*Transit-time flow measurement technique*



# Techniques utilisant les échos :

- Sismique et prospection pétrolière ( $f \approx 10\text{Hz}$ ) :



- Echographies médicales :

Mesure de  $Z(\vec{r})$



- Renversement temporel ( focalisation) :  
Thermothérapie (élimination de calculs)

# Echos et Doppler :

- Effet Doppler

- Emetteur et récepteur mobiles:

$$f_{re\grave{c}ue} = \frac{c - V_{r\acute{e}cepteur}}{c + V_{\acute{e}metteur}} f_{\acute{e}mise}$$

- En \acute{e}cho sur un objet mobile:

$$f_{re\grave{c}ue} = \frac{c - V}{c + V} f_{\acute{e}mise}$$

- Echographie Doppler :

- Mesure de la vitesse des globules rouges

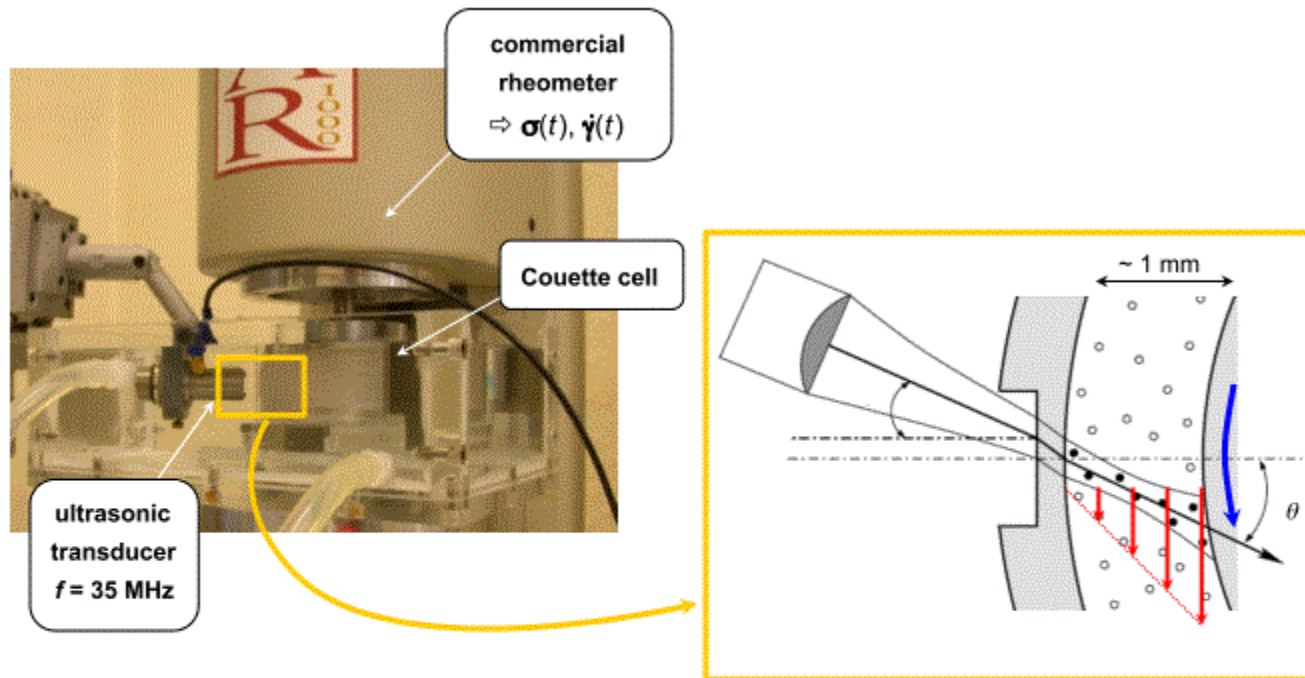
- V\acute{e}locim\acute{e}trie Doppler :

- Fr\acute{e}quence  $\longrightarrow$  vitesse

- Temps de vol  $\longrightarrow$  distance du r\acute{e}flecteur

- $\longrightarrow$  position de mesure

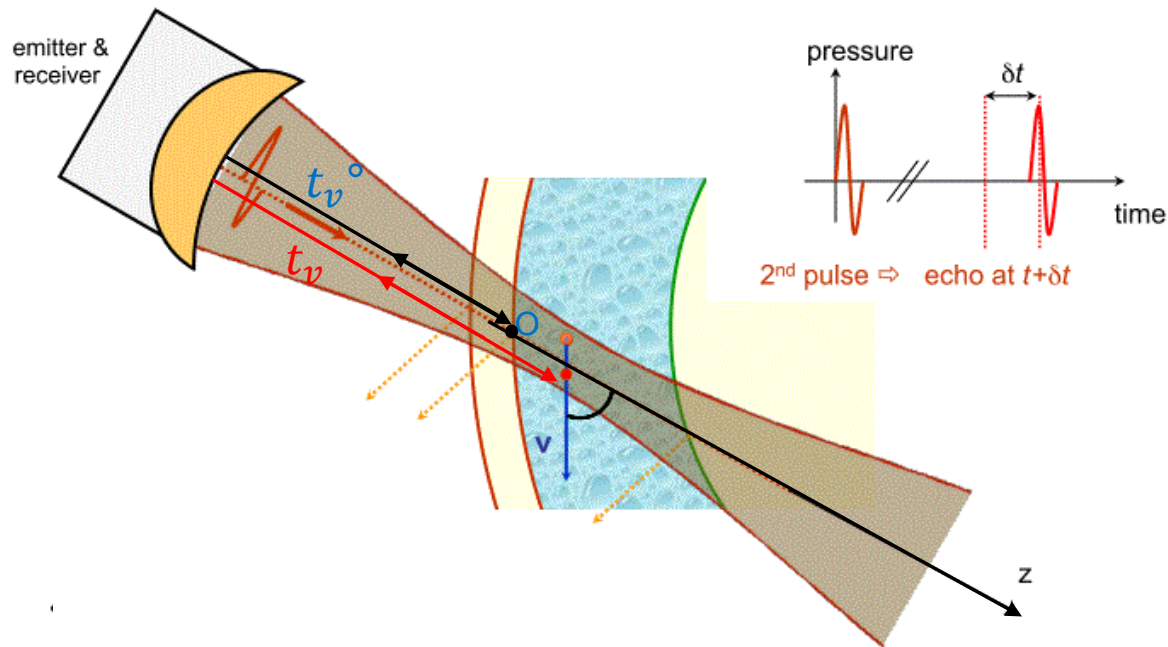
# Vélocimétrie à ultrasons:



- speckle tracking algorithm  $\Rightarrow v(r,t) \sin \theta$
- **spatial resolution  $\sim 40 \mu\text{m}$**
- **temporal resolution  $\sim 0.1 \text{ s}$  per velocity profile**

[ Manneville *et al.*, *Eur. Phys. J. AP* **28**, 361 (2004) ]

# Vélocimétrie à ultrasons:



- Diffuseur: particule ou inhomogénéité
- Échographie: le temps d'arrivée de l'écho ( $t_v$ ) donne la position

$$t_v = t_v^0 + 2 \frac{z}{c}$$

- Vélocimétrie: En mode « burst », on mesure  $t_v$  (donc  $z$ ) tous les  $T_b$

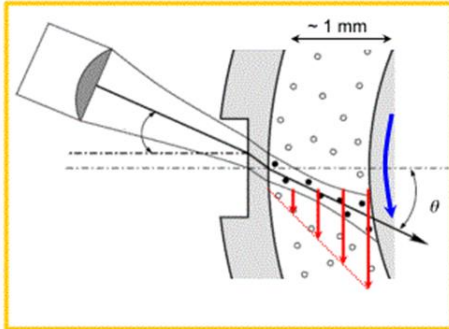
$$V_z = \frac{\Delta z}{T_b} = \frac{c(t_v(t+T_b) - t_v(t))}{2T_b}$$

$$\rightarrow z = \frac{c (t_v - t_v^0)}{2}$$

$$\rightarrow V_z = \frac{c \delta t_v}{2 T_b}$$

# Vélocimétrie à ultrasons:

## Suivi d'interférences des ondes rétro-diffusées: « Speckle tracking »

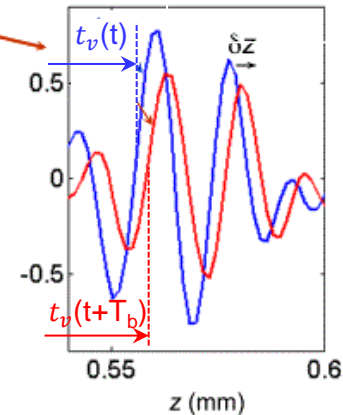
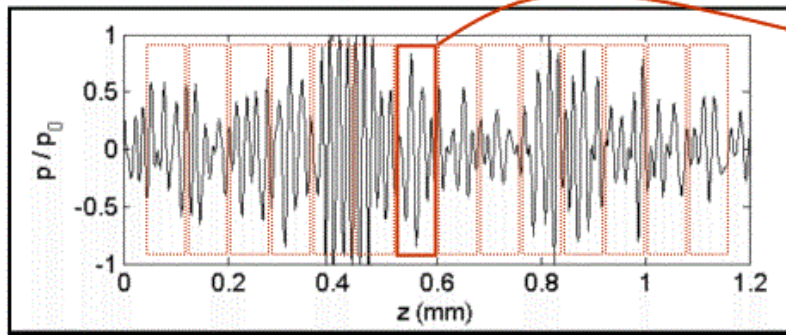


- **Signal émis:**

20 pulses à 35MHz tous les  $T_b = 1\text{ms}$   
( $T_b = \text{«burst» period}$ )

- **Analyse du signal reçu:**

« Cross correlation » sur des « petites  
fenêtres  
(largeur  $2\lambda \sim 80\ \mu\text{m}$ )  $\rightarrow V_z(z)$



$$z = \frac{c (t_v - t_v^0)}{2}$$

$$V_z = \frac{c \delta t_v}{2 T_b}$$

- **Champ de vitesse dans le couette:**

$$r = R_e - z \cos\theta \quad \rightarrow V_\theta(r)$$

$$V_z = V_\theta \sin\theta$$

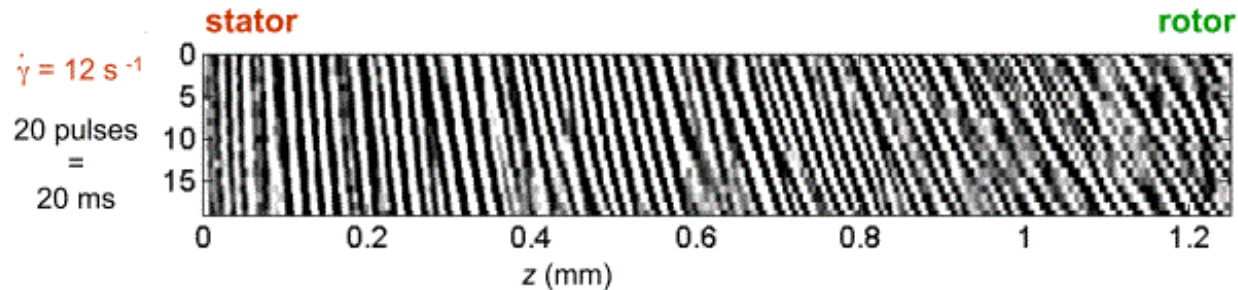
(Ok car une seule composante de vitesse dans l'écoulement)



# Vélocimétrie à ultrasons:

Suivi d'interférences des ondes rétro-diffusées:  
« Speckle tracking »

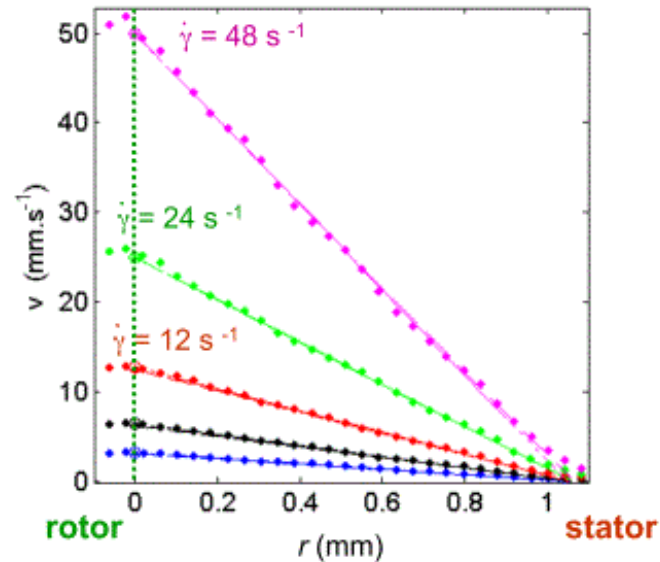
- 1% wt. polystyrene spheres  $\varnothing$  3 – 10  $\mu\text{m}$  ( $\lambda \sim 40 \mu\text{m}$ )



averaged over 1 s

- Calibration  $\Leftrightarrow$

stator position  
 $c_0 = 1480 \text{ m/s}$   
 $\theta = 12.5^\circ$



# Acoustique des milieux dispersés homogènes

## Modèle de Biot

M. A. Biot, J. Acoust. Soc Am. **28**, 168 & 179 (1956)

D. L. Johnson & T. J. Plona, J. Acoust. Soc Am. **72**, 556 (1982)

- HYP:
- description mésoscopique :  $\lambda \gg a$  (taille de pore)
  - milieux « poreux » isotrope , porosité  $\phi$

Accélération = div(contraintes élastiques)

$$\begin{cases} (1 - \Phi)\rho_s \frac{\partial^2 \mathbf{u}}{\partial t^2} = M\nabla(\nabla \cdot \mathbf{u}) + Q\nabla(\nabla \cdot \mathbf{U}) - N\nabla \wedge \nabla \wedge \mathbf{u} \\ \Phi\rho_f \frac{\partial^2 \mathbf{U}}{\partial t^2} = R\nabla(\nabla \cdot \mathbf{U}) + Q\nabla(\nabla \cdot \mathbf{u}) \end{cases}$$

$\mathbf{u}$  = déplacement dans la phase solide

$\mathbf{U}$  = déplacement dans la phase fluide

# Acoustique des milieux dispersés homogènes

## Modèle de Biot

M. A. Biot, J. Acoust. Soc Am. **28**, 168 & 179 (1956)

D. L. Johnson & T. J. Plona, J. Acoust. Soc Am. **72**, 556 (1982)

- HYP:
- description mésoscopique :  $\lambda \gg a$  (taille de pore)
  - milieux « poreux » isotrope, porosité  $\phi$

Accélération = div(contraintes élastiques) + friction visqueuse + effet de masse ajoutée

$$\begin{cases} (1 - \Phi)\rho_s \frac{\partial^2 \mathbf{u}}{\partial t^2} = M\nabla(\nabla \cdot \mathbf{u}) + Q\nabla(\nabla \cdot \mathbf{U}) - N\nabla \wedge \nabla \wedge \mathbf{u} + \left(\frac{\eta\Phi^2}{K}\right)\tilde{F}(\omega)\left(\frac{\partial \mathbf{U}}{\partial t} - \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t}\right) + (\alpha - 1)\Phi\rho_f\left(\frac{\partial^2 \mathbf{U}}{\partial t^2} - \frac{\partial^2 \mathbf{u}}{\partial t^2}\right) \\ \Phi\rho_f \frac{\partial^2 \mathbf{U}}{\partial t^2} = R\nabla(\nabla \cdot \mathbf{U}) + Q\nabla(\nabla \cdot \mathbf{u}) - \left(\frac{\eta\Phi^2}{K}\right)\tilde{F}(\omega)\left(\frac{\partial \mathbf{U}}{\partial t} - \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t}\right) - (\alpha - 1)\Phi\rho_f\left(\frac{\partial^2 \mathbf{U}}{\partial t^2} - \frac{\partial^2 \mathbf{u}}{\partial t^2}\right) \end{cases}$$

2 régimes de fréquence:

$$\left( \delta_v = \sqrt{\frac{2\nu}{\omega}} \begin{array}{l} > a \\ < a \end{array} \right) \begin{array}{l} \bullet \text{ LF: } F(0) = 1 \\ \bullet \text{ HF : } F(\omega) \sim a/\delta_v (1+i) \end{array}$$

# Modules élastiques dans le modèle de Biot :

$$\left\{ \begin{array}{l} \sigma_{ij}^s = ((M - 2N)\nabla \cdot \mathbf{u} + Q\nabla \cdot \mathbf{U}) \delta_{ij} + N e_{ij} \\ \sigma_{ij}^f = (R\nabla \cdot \mathbf{U} + Q\nabla \cdot \mathbf{u}) \delta_{ij} \end{array} \right. \quad e_{ij} = \left( \frac{\partial u_j}{\partial x_i} + \frac{\partial u_i}{\partial x_j} \right)$$

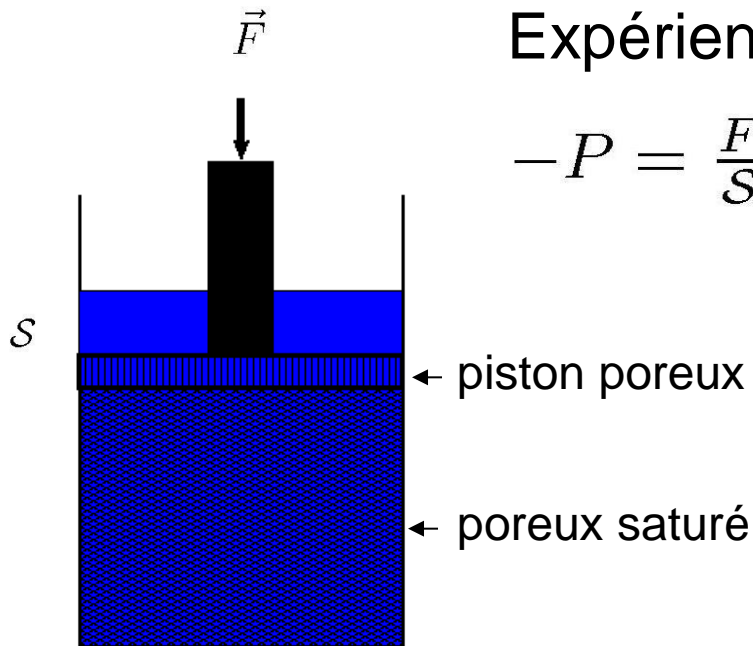
$$M = \frac{4}{3}N + \frac{(1-\Phi)(1-\Phi - \frac{K_p}{K_s})K_s + \Phi \frac{K_s}{K_f} K_p}{1-\Phi - \frac{K_p}{K_s} + \Phi \frac{K_s}{K_f}}$$

$$Q = \frac{\Phi(1-\Phi - \frac{K_p}{K_s})K_s}{1-\Phi - \frac{K_p}{K_s} + \Phi \frac{K_s}{K_f}}$$

$$R = \frac{\Phi^2 K_s}{1-\Phi - \frac{K_p}{K_s} + \Phi \frac{K_s}{K_f}}$$

# Modules élastiques dans le modèle de Biot :

$$\begin{cases} \sigma_{ij}^s = ((M - 2N)\nabla \cdot \mathbf{u} + Q\nabla \cdot \mathbf{U}) \delta_{ij} + N e_{ij} & e_{ij} = \left(\frac{\partial u_j}{\partial x_i} + \frac{\partial u_i}{\partial x_j}\right) \\ \sigma_{ij}^f = (R\nabla \cdot \mathbf{U} + Q\nabla \cdot \mathbf{u}) \delta_{ij} \end{cases}$$



Expérience statique:

$$-P = \frac{F}{S} = K_p \nabla \cdot \mathbf{u}$$

$$\begin{cases} -P = (M - \frac{4}{3}N)\nabla \cdot \mathbf{u} + Q\nabla \cdot \mathbf{U} \\ 0 = R\nabla \cdot \mathbf{U} + Q\nabla \cdot \mathbf{u} \end{cases}$$

$$K_p = \left( M - \frac{4}{3}N - \frac{Q^2}{R} \right)$$

# Ondes acoustiques en milieu dispersé :

$$\left\{ \begin{array}{l} (1 - \Phi)\rho_s \frac{\partial^2 \mathbf{u}}{\partial t^2} = M\nabla(\nabla \cdot \mathbf{u}) + Q\nabla(\nabla \cdot \mathbf{U}) - N\nabla \wedge \nabla \wedge \mathbf{u} + \left(\frac{\eta\Phi^2}{K}\right)\tilde{F}(\omega)\left(\frac{\partial \mathbf{U}}{\partial t} - \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t}\right) + (\alpha - 1)\Phi\rho_f\left(\frac{\partial^2 \mathbf{U}}{\partial t^2} - \frac{\partial^2 \mathbf{u}}{\partial t^2}\right) \\ \Phi\rho_f \frac{\partial^2 \mathbf{U}}{\partial t^2} = R\nabla(\nabla \cdot \mathbf{U}) + Q\nabla(\nabla \cdot \mathbf{u}) - \left(\frac{\eta\Phi^2}{K}\right)\tilde{F}(\omega)\left(\frac{\partial \mathbf{U}}{\partial t} - \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t}\right) - (\alpha - 1)\Phi\rho_f\left(\frac{\partial^2 \mathbf{U}}{\partial t^2} - \frac{\partial^2 \mathbf{u}}{\partial t^2}\right) \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \mathbf{0} = M\nabla(\nabla \cdot \mathbf{u}) + Q\nabla(\nabla \cdot \mathbf{U}) - N\nabla \wedge \nabla \wedge \mathbf{u} + \omega^2(\rho_{\tilde{1}1}\mathbf{u} + \rho_{\tilde{1}2}\mathbf{U}) \\ \mathbf{0} = R\nabla(\nabla \cdot \mathbf{U}) + Q\nabla(\nabla \cdot \mathbf{u}) + \omega^2(\rho_{\tilde{2}2}\mathbf{U} + \rho_{\tilde{1}2}\mathbf{u}) \end{array} \right.$$

3 modes (pour  $K_p, N \neq 0$ ):

- 1 onde transverse :  $\tilde{v}_t^2 = \frac{N}{\rho_{eff}}$

- 2 ondes de compression :  
1 onde rapide (solide et liquide en phase)

+ 1 onde lente à haute fréquence  
(T. J. Plona, Appl. Phys. Lett. **36**, 259 (1980))

# Ondes de compression en milieu dispersé :

		$\omega \gg \omega_c$	$\omega \ll \omega_c$
Mode rapide	$c_{fast} = \sqrt{\frac{K_{eff}}{\rho_{eff}}}$ avec: $\rho_{eff} = \frac{\alpha \rho_f [(1-\Phi)\rho_s + (1-\alpha^{-1})\Phi\rho_f]}{\Phi(1-\Phi)\rho_s + (\alpha - 2\Phi + \Phi^2)\rho_f} = [(1-\Phi)\rho_s + \Phi\rho_f] \text{ for } \alpha \rightarrow \infty$	$k'' \propto \frac{\sqrt{\omega}}{a}$	$k'' \propto a^2 \omega^2$
Pour $K_f < (K_p, N) < K_s$ (consolidé)	$K_{eff} = K_p + \frac{4}{3}N$	$\omega \gg \omega_c$	$\omega \ll \omega_c$
Mode lent		$c_{slow} = \frac{c_f}{\sqrt{\alpha}}$	diffusif
Pour $K_p = N = 0$ (non-consolidé)	$\frac{1}{K_{eff}} = \frac{1-\Phi}{K_s} + \frac{\Phi}{K_f}$	$\omega \gg \omega_c$	$\omega \ll \omega_c$
Mode lent		inexistant	diffusif

# Ondes de compression en milieu dispersé :

$\omega \ll \omega_c$ : 1 mode rapide,  $c_{fast} = \sqrt{\frac{K_{eff}}{\rho_{eff}}}$ , atténuation:  $k'' \propto a^2 \omega^2$   
 + 1 mode lent diffusif

$\omega \gg \omega_c$ : atténuation:  $k'' \propto \frac{\sqrt{\omega}}{a}$

For  $K_f < (K_b, N) < K_s$

1 mode rapide  $c_{fast} = \sqrt{\frac{K_{eff}}{\rho_{eff}}}$  avec  $K_{eff} = K_p + \frac{4}{3}N$

$$\rho_{eff} = \frac{\alpha \rho_f [(1-\Phi)\rho_s + (1-\alpha^{-1})\Phi\rho_f]}{\Phi(1-\Phi)\rho_s + (\alpha - 2\Phi + \Phi^2)\rho_f} = [(1-\Phi)\rho_s + \Phi\rho_f] \text{ for } \alpha \rightarrow \infty$$

+1 mode lent propagatif:  $c_{slow} = \frac{c_f}{\sqrt{\alpha}}$

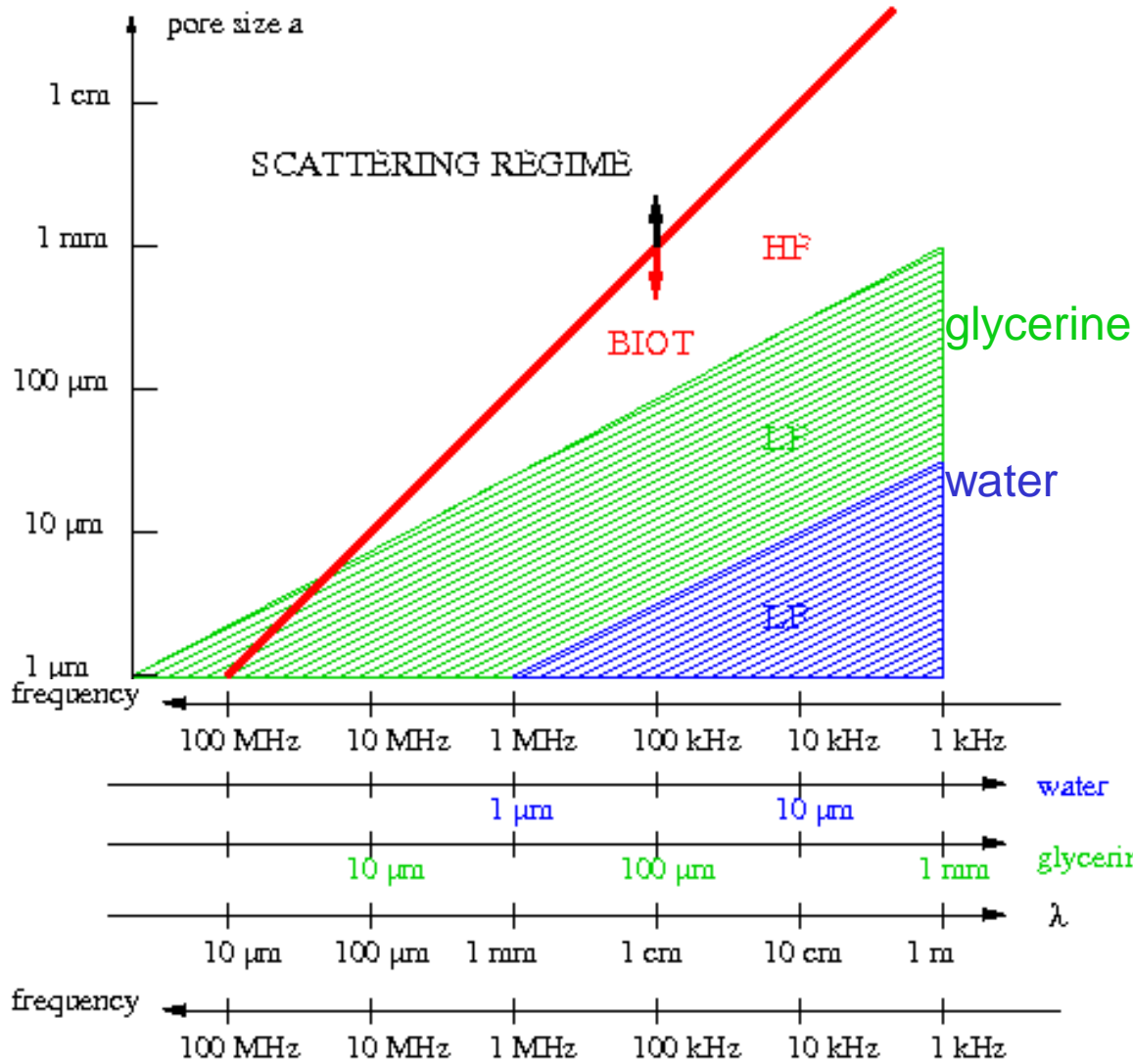
For  $K_p=N=0$

un mode rapide seul  $c_{fast} = \sqrt{\frac{K_{eff}}{\rho_{eff}}}$  avec:  $\frac{1}{K_{eff}} = \frac{1-\Phi}{K_s} + \frac{\Phi}{K_f}$

$$\rho_{eff} = \frac{\alpha \rho_f [(1-\Phi)\rho_s + (1-\alpha^{-1})\Phi\rho_f]}{\Phi(1-\Phi)\rho_s + (\alpha - 2\Phi + \Phi^2)\rho_f}$$



# Régimes de Biot :



Peau visqueuse:

$$\delta_v = \sqrt{\frac{2\nu}{\omega}}$$

Onde acoustique  
(pour  $v \sim 1 \text{ km/s}$ )

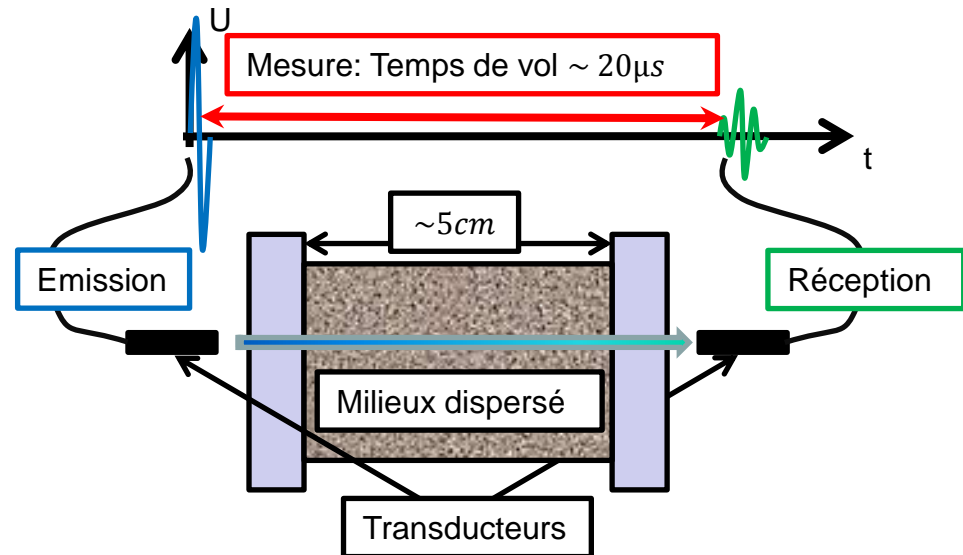
## Mesures vitesse du son/atténuation dans les milieux dispersés

$$f \approx 1 \text{ MHz}$$

$$\lambda \approx 1 \text{ mm}$$

Vitesse du son:

$$V^2 = K_{\text{eff}} / \rho_{\text{eff}}$$



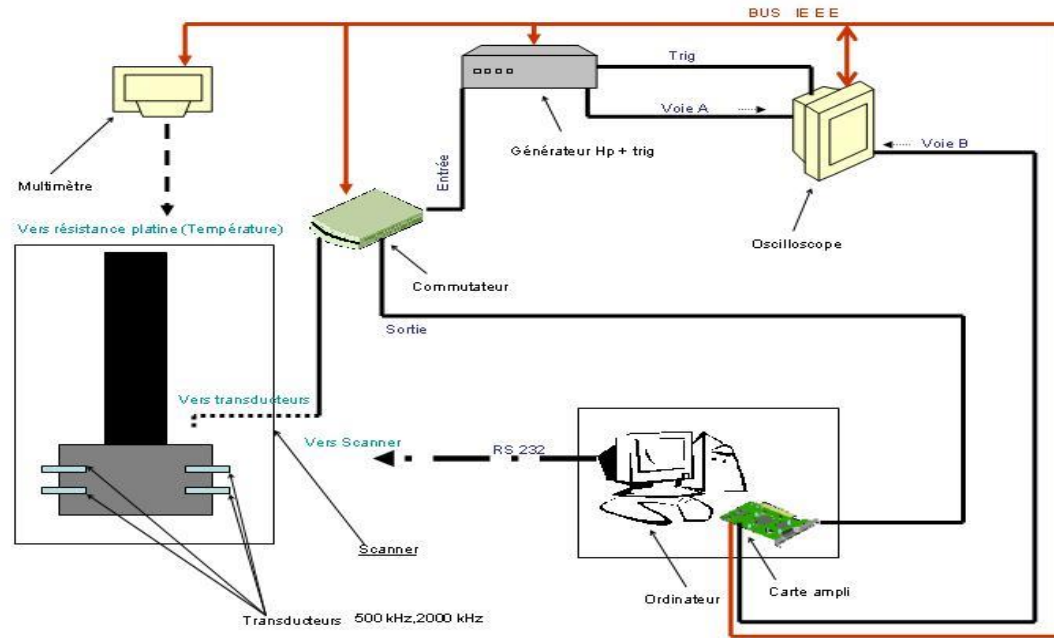
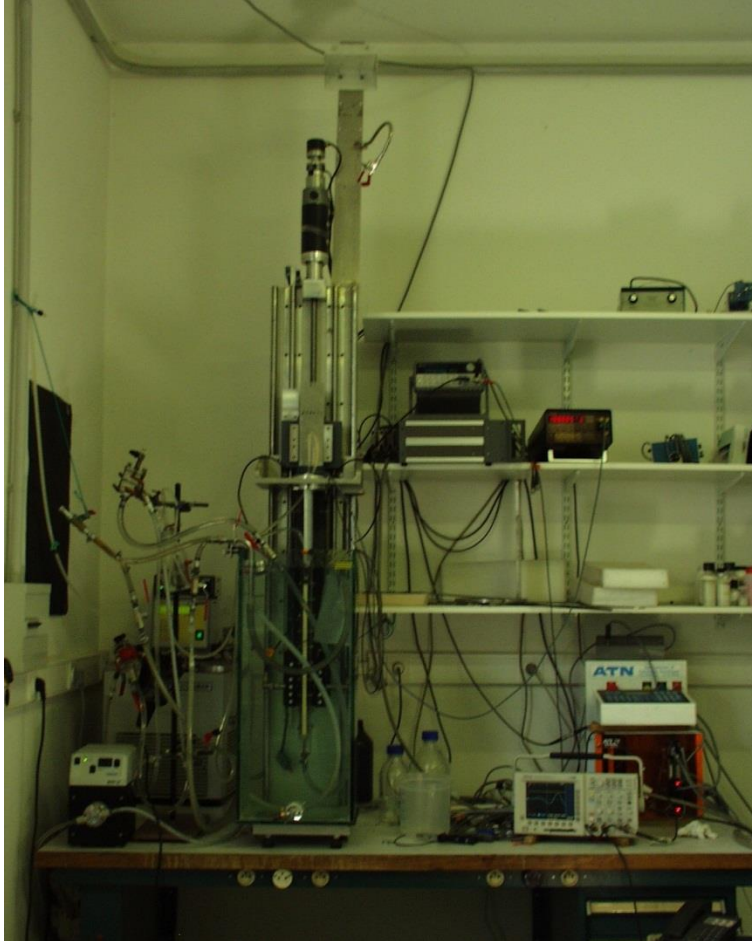
Dans les suspensions,

$V$  dépend de la concentration en particules,  $\phi$

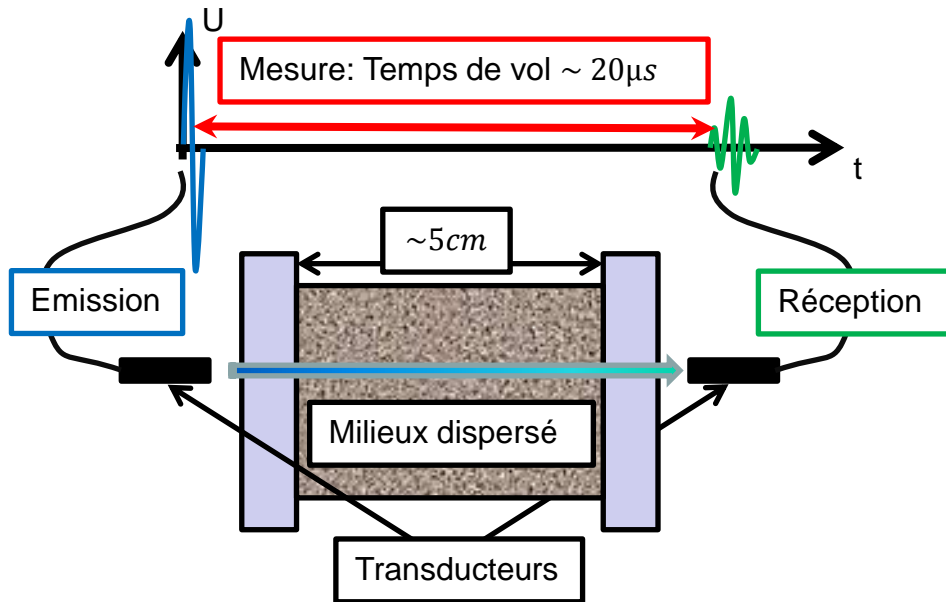
Dans les poreux saturés d'un mélange de fluides,

$V$  dépend de la concentration du mélange,  $C$ .

# Chaîne d'acquisition



## Suivi de zéro



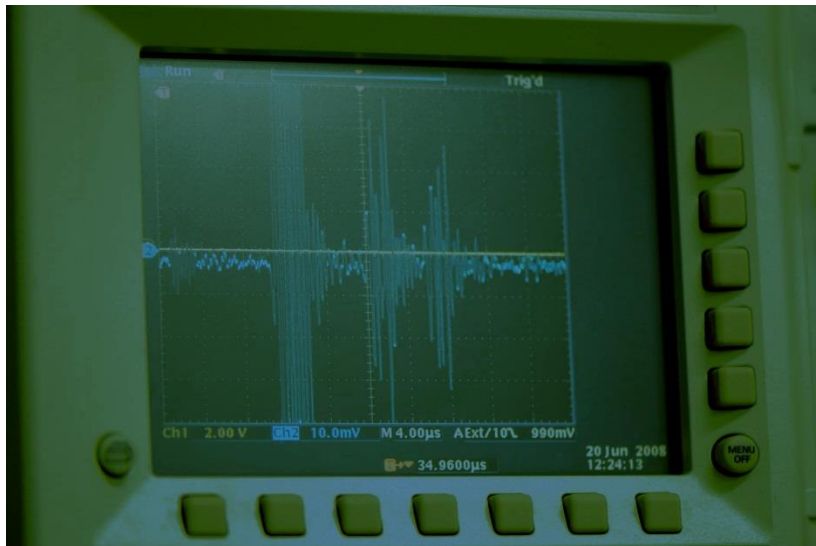
- Intervalomètre ou oscilloscope: mesure du premier zéro montant, après un délai de déclenchement . Ok à « basse fréquence » (pour  $\Delta t_v < T$ )

**Pb d'interférence aux fronts!**

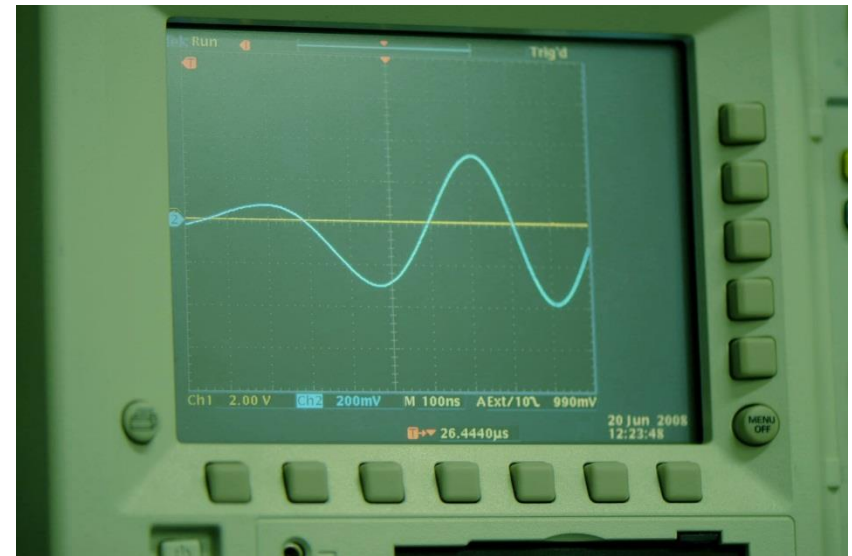
- Suivi du  $n^{\text{ème}}$  zéro
- Oscilloscope en deux temps:

## Suivi de zéro en deux temps

Basse résolution temporelle  
Haute résolution en amplitude

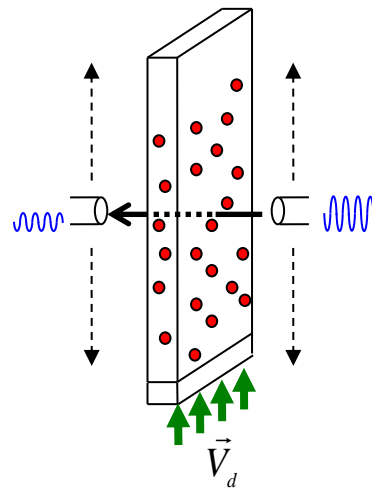
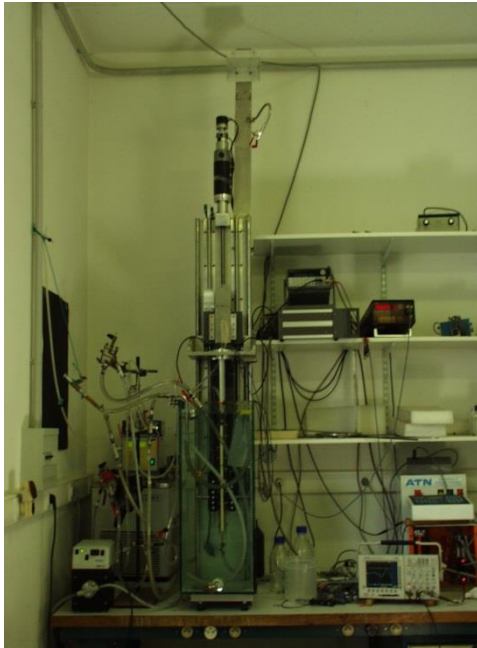


Haute résolution temporelle  
Résolution adaptée en amplitude

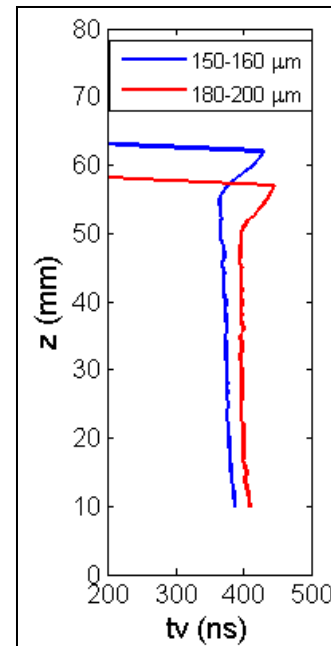


- Temps de vol
- amplitude du signal

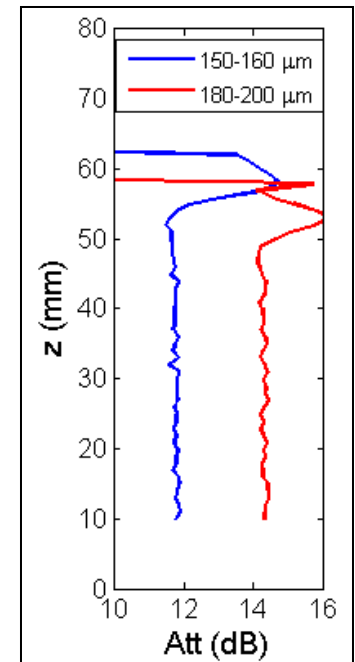
# Etalonnage dans une suspension monodisperse fluidisée



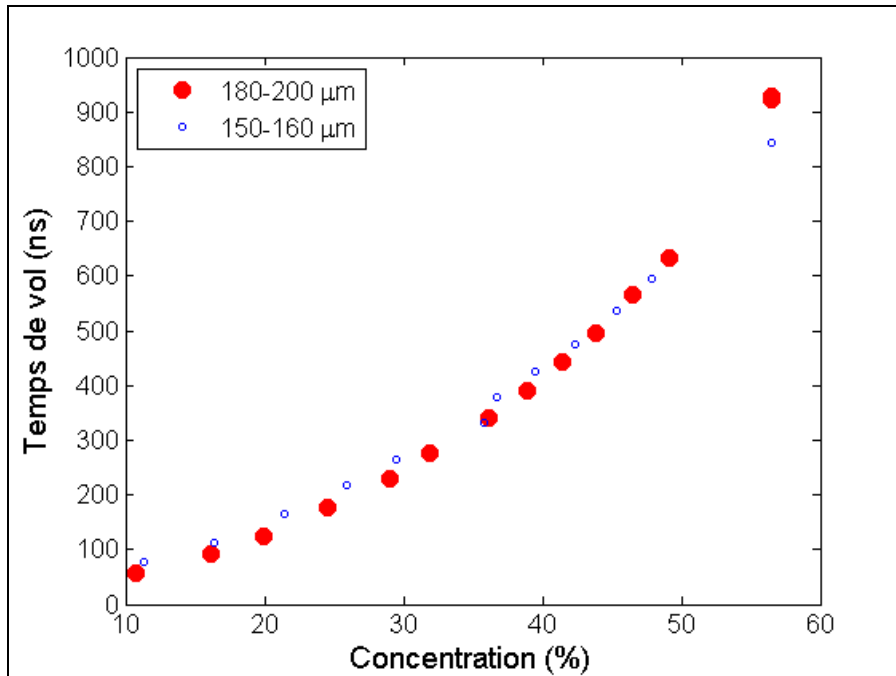
## Temps de vol



## Atténuation



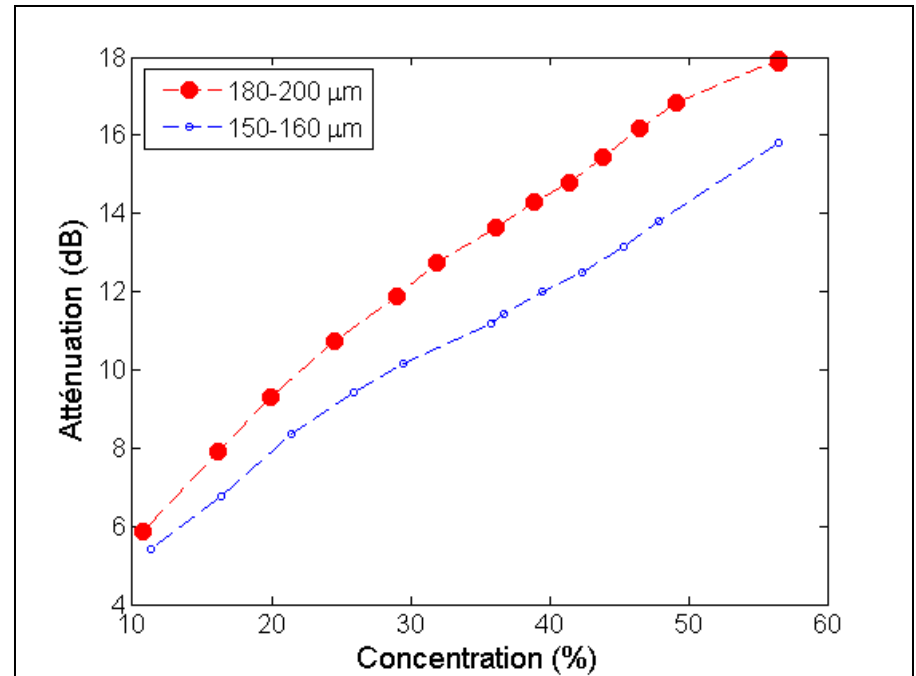
# Vitesse et atténuation à $\lambda$ proche de la taille des particules ( $f=3\text{MHz}$ )



Temps de vol



concentration

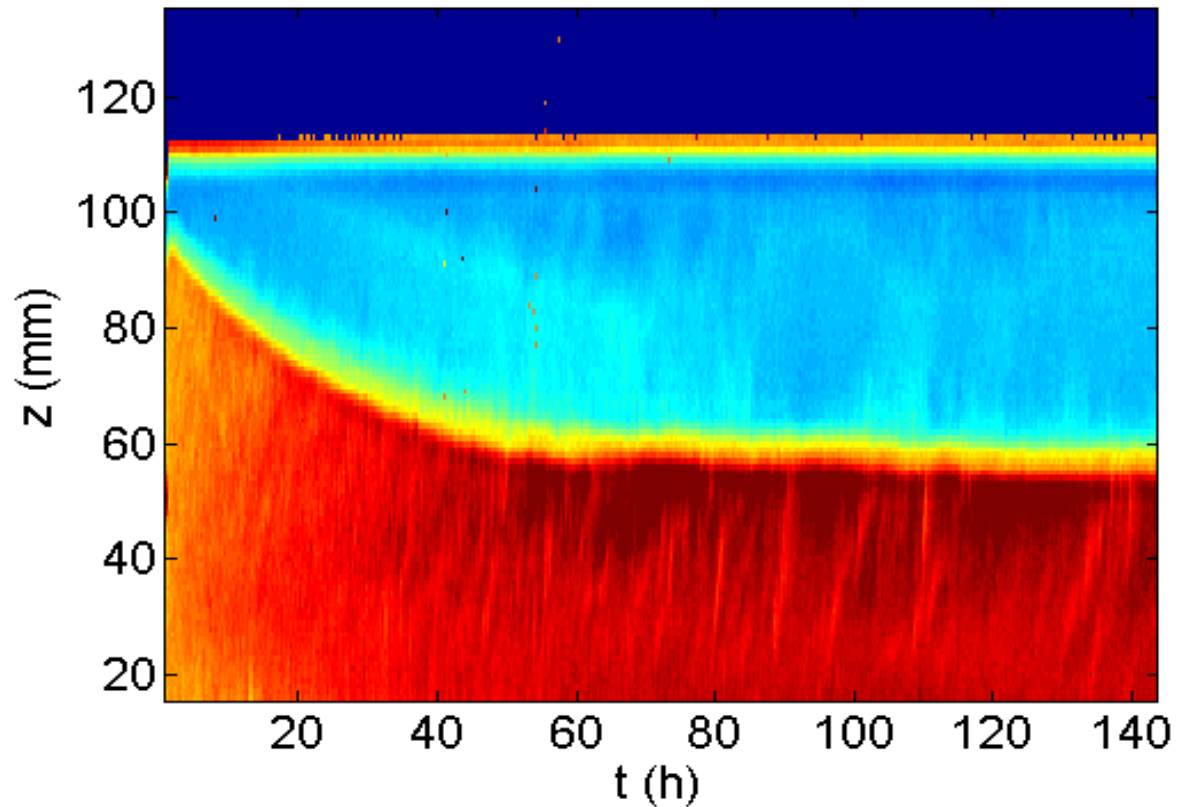


Atténuation

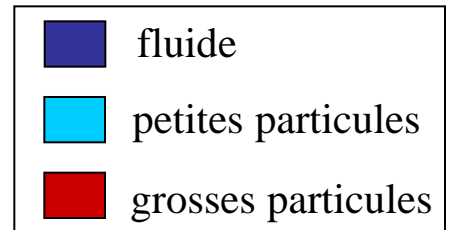


Taille des particules

## Mesure de la dynamique de ségrégation



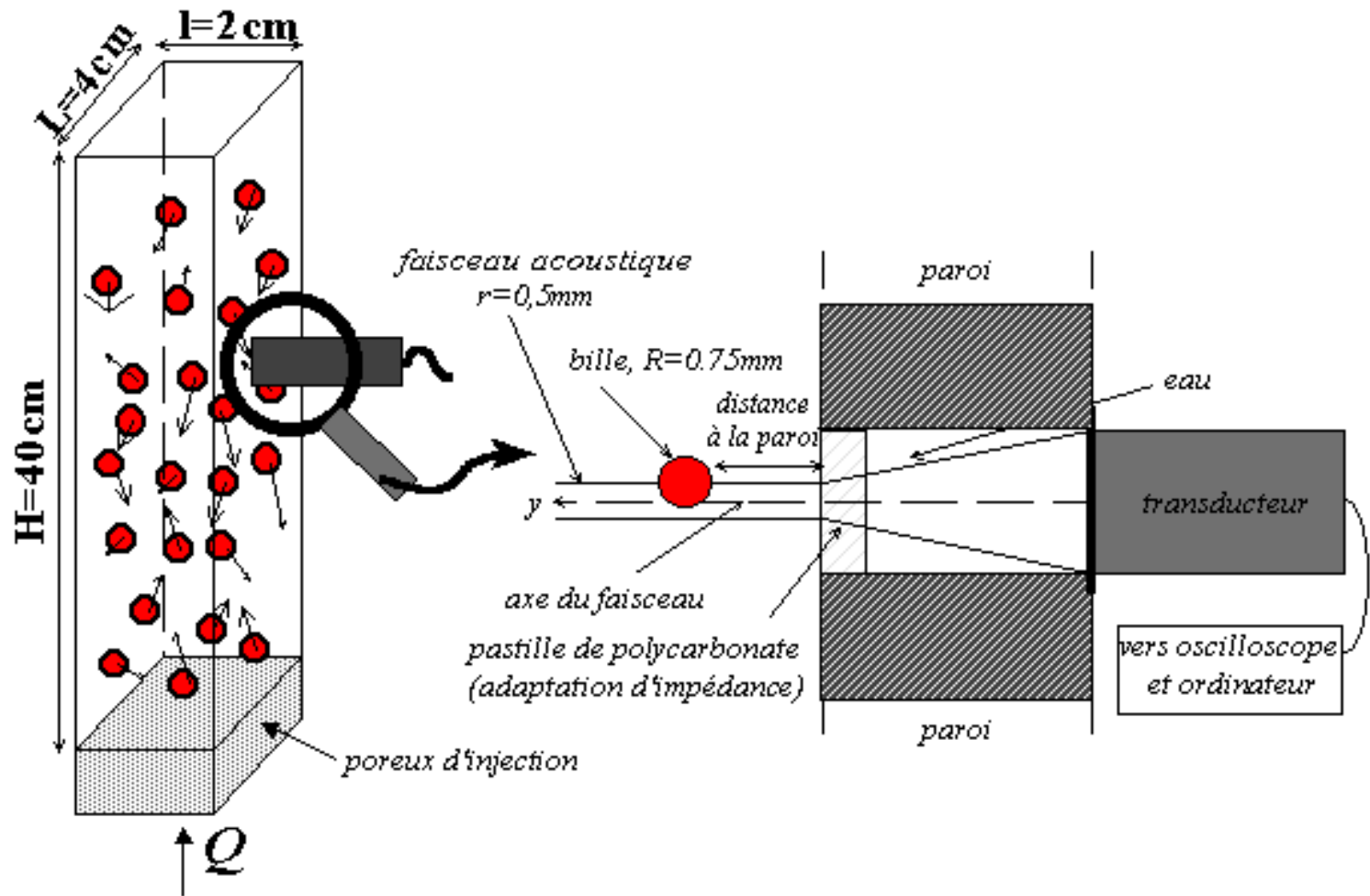
Atténuation  
codée en couleurs



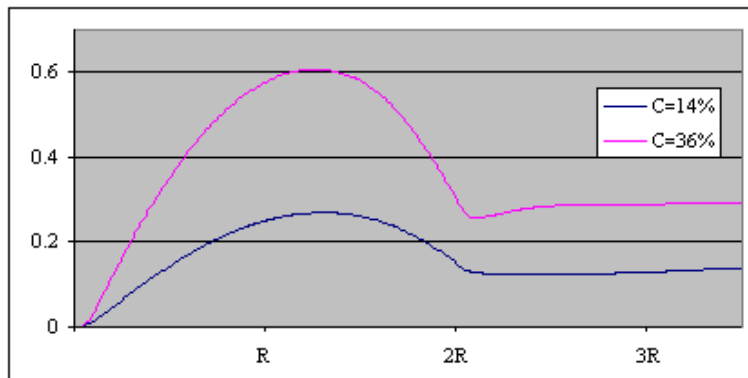
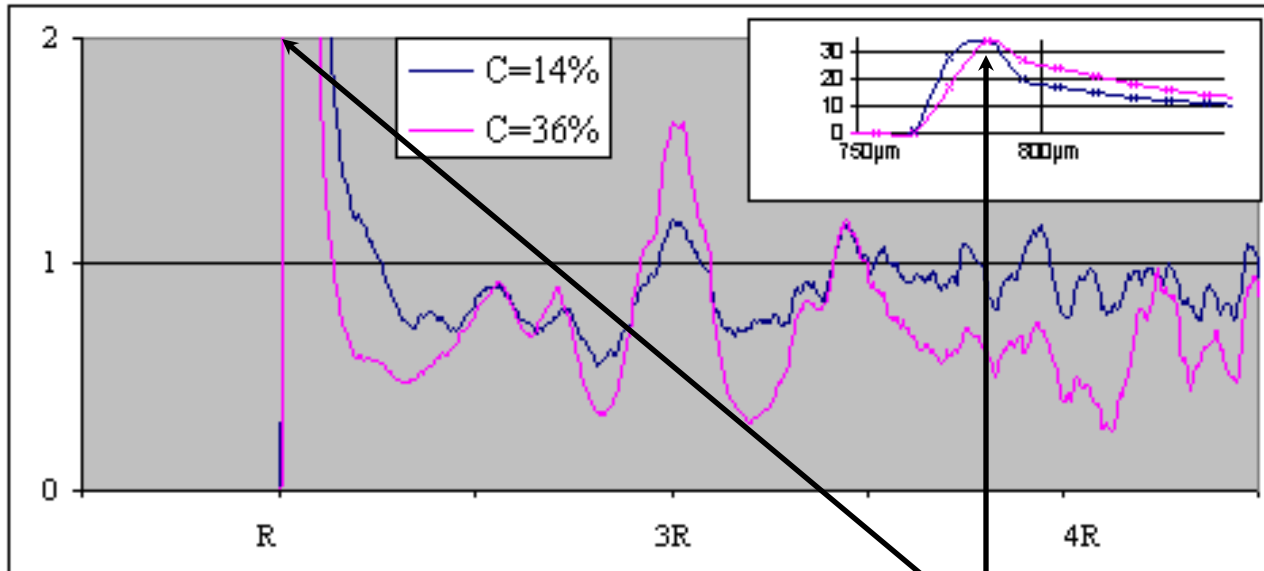
$$\lambda = a_g/a_p = 1.689$$
$$\phi = 0.545$$



## Mesure de distance (f=10 MHz): résolution >10 $\mu$ m

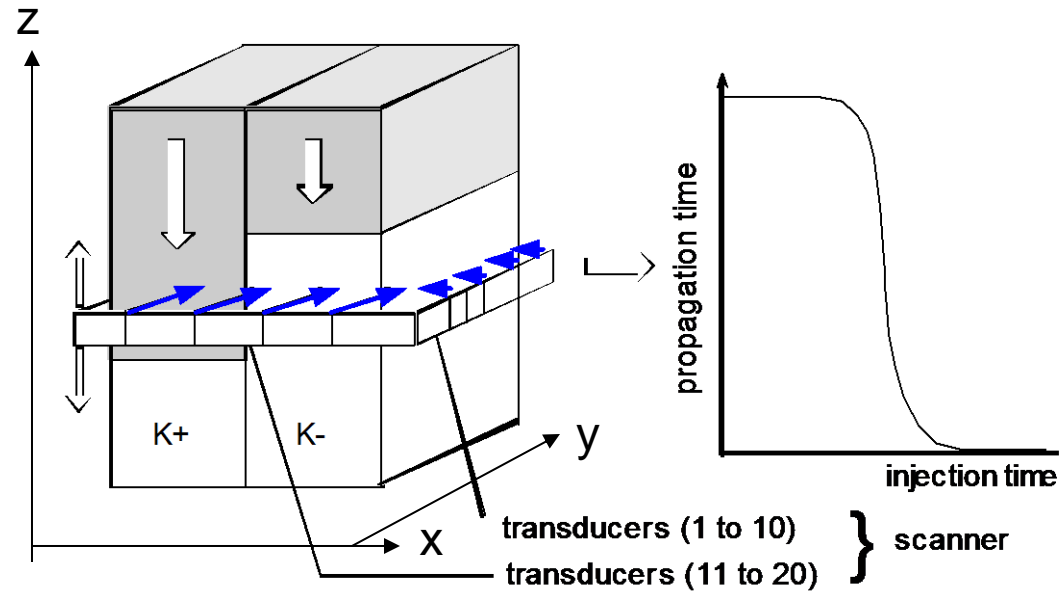


## Statistique des échos = statistique de présence des billes



Monocouche de billes d'épaisseur  $\sim 30 \mu\text{m}$  située à  $\sim (R+30) \mu\text{m}$  de la paroi. Probabilité 30 fois plus élevée que la probabilité moyenne, contre qlq unités pour une distribution de type "sphère dure ».

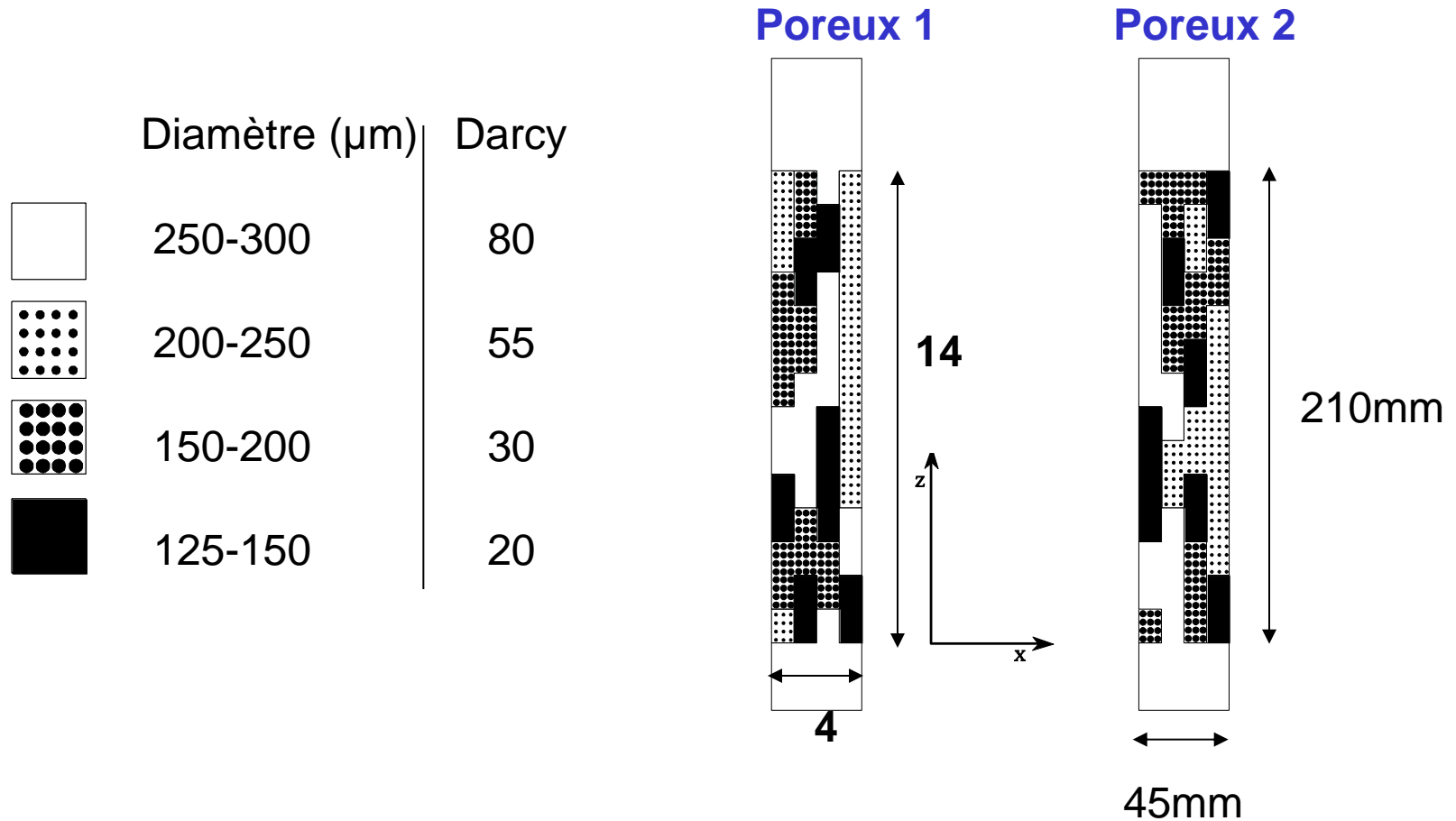
# Mesures de la concentration de fluides s'écoulant dans un milieu poreux



Résolution en concentration de fluides :  $\Delta\Phi < 0.01$   
Résolution spatiale :  $\Delta x \times \Delta z \sim 2\text{mm} \times 1\text{cm}$   
Résolution temporelle :  $\Delta t \sim 2\text{s} / \text{couche scannée } (z_i)$

# Mesures de la concentration de fluides s'écoulant dans un milieu poreux

( KRETZ V., BEREST P., HULIN J.P., SALIN D. , Water. Resour. Res. **39** (2), 1032-1040 (2003). )



# Mesures de la concentration de fluides s'écoulant dans un milieu poreux

Viscosité identique :  $M = \mu_1/\mu_2 = 1$

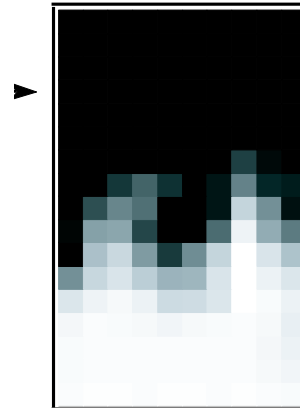
Densités différentes:  $\Delta\rho = 46 \text{ kg/m}^3$

fluide	$\mu$ (Pa.s)	$\rho$ (kg/m <sup>3</sup> )	$C_{\text{fluid}}$ (m/s)
38% sucre	$5.3 \cdot 10^{-3}$	1166	2030
48% glycérine	$5.4 \cdot 10^{-3}$	1120	2180

Poreux 1

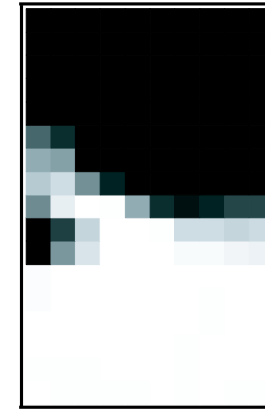


(a)

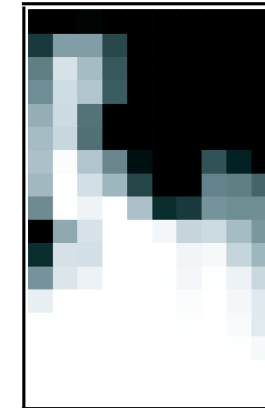


(b)

Poreux 2



(c)



(d)

Stable

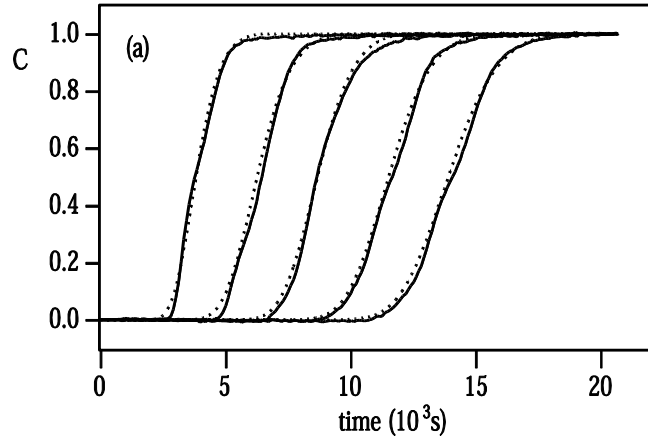
$q = 25 \text{ mm/h}$

Instable

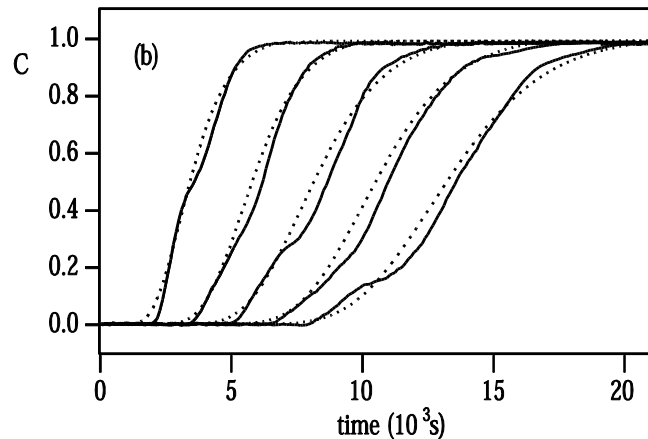
## Etalement des fronts entre deux fluides miscibles

### Poreux 1

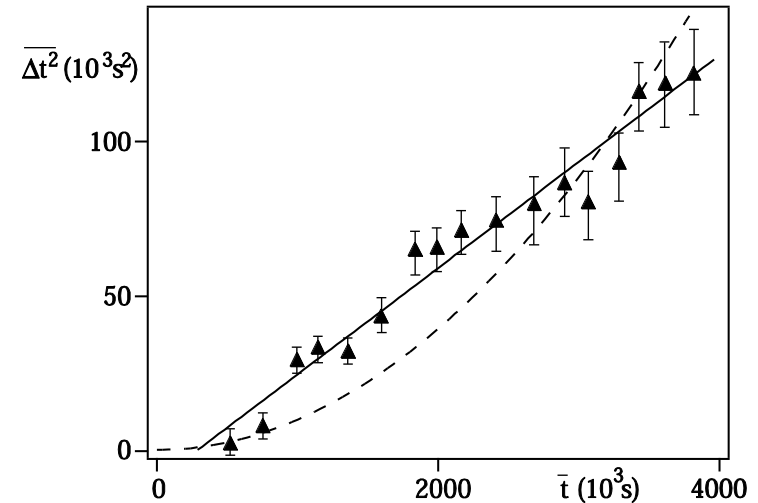
Stable



Instable



### Convectif or dispersif ?



⇒ dispersif

( KRETZ V., BEREST P., HULIN J.P., SALIN D. ,  
Water. Resour. Res. **39** (2), 1032-1040 (2003). )

# Sources et compléments:

- Réflexion et réfraction [cas général](#)
- Approche tensorielle: [cours Marc François](#)
- Ultrasons : [T.G. Leighton , Prog. in Biophys. and Molec. Biol.93 \(2007\) 3–83](#)
- Vélocimétrie : [Manneville et al Eur. Phys. J. Ap. 28,361 \(2004\)](#)
- Acoustique en milieux poreux :
  - [Biot, J. Acoust. Soc. Am. 28,168 \(1956\), Biot, J. Acoust. Soc. Am. 28,179\(1956\), Biot, "General Solutions of the Equations of Elasticity and Consolidation for a Porous Material" \(1956\), Biot, "Theory of Deformation of a Porous Viscoelastic Anisotropic Solid" \(1956\)](#)
  - [Plona, "Observation of the Second Bulk Compressional Wave in a Porous Medium at Ultrasonic Frequencies" \(1980\),](#)
  - [Johnson et al, "Tortuosity and Acoustic Slow Waves" \(1980\),](#)
  - [Kretz et al, "An Experimental Study of the Effects of Density and Viscosity Contrastes on Macrodispersion in Porous Media" \(2003\),](#)
- Supports pédagogiques animés: <http://www.phy.ntnu.edu.tw/>